

教學時間	總節數	教 學 目 標	
	8	1. 透過機器人的組裝及程式設計，使學員們熟悉機器人之操作、流程控制、感測器運用及伺服馬達控制技巧。最後，進行有趣之「巡跡機器人競賽」，提高學員們的專注力。 2. 接著，介紹「人工智慧與影像辨識」，並進行實作。	
課程規劃	節 次	時 間	課程內容
	1	9 : 0 0 - 1 0 : 0 0	機器人科學簡介、認識 LEGO 機器人教學系統
	2	1 0 : 0 0 - 1 1 : 0 0	機器人之機構組裝、馬達控制教學
	3	1 1 : 0 0 - 1 2 : 0 0	感測器及程式流程控制教學(MindStorms) 巡跡機器人組裝及程式設計
	4	1 3 : 0 0 - 1 4 : 0 0	AI 人工智慧介紹、Teachable Machine 網站介紹
	5	1 4 : 0 0 - 1 5 : 0 0	影像辨識介紹與應用
	6	1 5 : 0 0 - 1 6 : 0 0	學習利用上述所學軟、硬體控制，發現問題、並討論，且能應用於專業科目教學。且因為此對話，日後做為發展教材之基礎。
	7	1 6 : 0 0 - 1 7 : 0 0	教師綜合座談(研習及教學心得交流)、並利用問卷調查教學成效
	8	1 7 : 0 0 - 1 8 : 0 0	「AI 影像辨識」將產出「人臉辨識(口罩偵測)